

Μέθοδος γραμμικών αυτιδέσεων ή μέθοδος Scheffe

ΟΡΙΣΜΟΣ

Κάθε γραμμικός συνδυασμός των κύριων επιδράσεων $a_i, i=1, \dots, I$ των επιπέδων του παράγοντα στην εξαρτημένη μεταβλητή της μορφής

$$L = \sum_{i=1}^I c_i a_i \quad \text{με} \quad \sum_{i=1}^I c_i = 0 \quad \text{λέγεται γραμμική αυτιδέση}$$

Η γραμμική αυτιδέση επιτρέπει την διατύπωση συγκρίσεων περισσότερο των 2 $a_i, i=1, \dots, I$

π.χ. α) Μας ενδιαφέρει $a_i = a_{i'}$ (ΕΣΑ).

$$\left. \begin{array}{l} \text{Αν } c_k = 0 \quad k \neq i, j \\ \text{Αν } c_i = 1, \quad c_{i'} = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow L = \sum_{i=1}^I c_i a_i = 0 \Leftrightarrow a_i = a_{i'}$$

β) $c_k = 0 \quad \forall k \neq i, i', l$

$$c_i = 1, \quad c_{i'} = -\frac{1}{2} = c_l$$

$$L = \sum_{i=1}^I c_i a_i = a_i - \frac{1}{2} a_{i'} - \frac{1}{2} a_l$$

$$L = 0 \Leftrightarrow a_i = \frac{1}{2} a_{i'} + \frac{1}{2} a_l$$

Η επίδραση του i -επιπέδου είναι ίση με το υφαιδρωτικό των επιδράσεων των επιπέδων i και l .

Έργα ενδιαφέροντος η κατασκευή στατιστικού τεστ για έλεγχο

$$H_0: L=0$$

θεωρώ ότι οι υποθέσεις για τα πειράματα ικανοποιούνται

δυνά: $\epsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$ $i=1, \dots, I$, $j=1, \dots, J_i$ και είναι ανεξάρτητα

λόγω των υποθέσεων για τα πειράματα $\bar{Y}_i \sim N(\mu + \alpha_i, \frac{\sigma^2}{J_i})$ $i=1, \dots, I$

Με την κατά Wald προσέγγιση ένα τεστ για έλεγχο $H_0: L=0$

θα στηριχτεί σε ένα εκτίμητή της L

θεωρώ τον εφής εκτίμητή της L : $\hat{L} = \sum_{i=1}^I c_i \hat{\alpha}_i$, $\hat{\alpha}_i = \bar{Y}_i - \bar{Y}$ $i=1, \dots, I$

$$\hat{L} = \sum_{i=1}^I c_i \hat{\alpha}_i = \sum_{i=1}^I c_i (\bar{Y}_i - \bar{Y}) = \sum_{i=1}^I c_i \bar{Y}_i - \bar{Y} \sum_{i=1}^I c_i = \hat{L} = \sum_{i=1}^I c_i \bar{Y}_i$$

Το \hat{L} είναι γραμμικός συνδυασμός των ανεξαρτήτων

$\bar{Y}_i \sim N(\mu + \alpha_i, \frac{\sigma^2}{J_i})$, $i=1, \dots, I$ Άρα $\hat{L} \sim \text{Normal}$

$$\bullet E(\hat{L}) = E\left(\sum_{i=1}^I c_i \bar{Y}_i\right) = \sum_{i=1}^I c_i E(\bar{Y}_i) = \sum_{i=1}^I c_i (\mu + \alpha_i) = \mu \sum_{i=1}^I c_i + \sum_{i=1}^I c_i \alpha_i \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E(\hat{L}) = \sum_{i=1}^I c_i \alpha_i = L$$

$$\bullet \text{Var}(\hat{L}) = \text{Var}\left(\sum_{i=1}^I c_i \bar{Y}_i\right) \stackrel{\bar{Y}_i \text{ ανεξ.}}{=} \sum_{i=1}^I c_i^2 \text{Var} \bar{Y}_i = \sum_{i=1}^I c_i^2 \frac{\sigma^2}{J_i} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{Var}(\hat{L}) = \sigma^2 \sum_{i=1}^I \frac{c_i^2}{J_i} \quad i=1, \dots, I$$

Άρα $\hat{L} \sim N\left(L, \sigma^2 \sum_{i=1}^I \frac{c_i^2}{J_i}\right)$ $i=1, \dots, I$

Υπό των $H_0: L=0$ το $\hat{L} \sim N\left(0, \sigma^2 \sum_{i=1}^I \frac{c_i^2}{J_i}\right)$

Υπό των $H_0: L=0$ το $\hat{L} \sim N(0, L) \Rightarrow$

$$\left(\sigma^2 \sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i} \right)^{1/2}$$

(2)

$$\Rightarrow \frac{\hat{L}^2}{\sigma^2 \sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i}} \sim \chi^2_L \text{ υπό των } H_0: L=0$$

Αποκρίται ότι $\frac{SS_{res}}{\sigma^2} \sim \chi^2_{N-1}$

Συμβολισμός $MS_L = \frac{\hat{L}^2}{\sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i}}$ και θεωρούμε το $F_L \stackrel{op}{=} \frac{MS_L}{MS_{res}} =$

$$= \frac{\frac{\hat{L}^2}{\sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i}}}{SS_{res}/(N-1)} = \frac{\frac{\hat{L}^2}{\sigma^2 \sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i}}}{\frac{SS_{res}}{\sigma^2 (N-1)}} \sim \frac{\chi^2_L}{\chi^2_{N-1}/(N-1)} \stackrel{Anst}{=} \frac{MS_L}{MS_{res}} \stackrel{Anst}{=} F_{L, N-1}$$

υπό των H_0

Μορφή της κ.π. Μεγιστές τιμές του F_L οδηγούν σε μεγιστές τιμές του \hat{L} και επειδή \hat{L} εκτιμάται του L , μεγιστές τιμές του F_L οδηγούν σε απόρριψη της $H_0: L=0$
 κ.π. $F_L \geq c$

Προσδιορισμός c : $\alpha = P(\text{Anop } H_0 \mid H_0 \text{ αληθ}) = P(F_L \geq c \mid F_L \sim F_{L, N-1}) =$
 $= P(F_{L, N-1} \geq c) \Rightarrow c = F_{L, N-1, \alpha}$

Συγκεκριμένα για του έλεγχο της $H_0: L=0$ χρησιμοποιείται η \hat{L} .
 $F_L = \frac{MS_L}{MS_{res}}$, $MS_L = \frac{\hat{L}^2}{\sum_{i=2}^I \frac{c_i^2}{J_i}}$ με κατανομή του $F_{L, N-1}$ υπό $H_0: L=0$
 και κ.π. μεγέθους α των $F_L \geq F_{L, N-1, \alpha}$

Ανάλυση Υπολοίπων

Υπόλοιπα : $e_{ij} = y_{ij} - \hat{y}_{ij} = y_{ij} - (\mu + \hat{\alpha}_i) = y_{ij} - (\bar{y}_{..} + \bar{y}_{i.} - \bar{y}_{..}) \Rightarrow$

$\rightarrow e_{ij} = y_{ij} - \bar{y}_{i.} \quad i=1, \dots, I \quad j=1, \dots, J_i$

Τα e_{ij} χρησιμοποιούνται όπως και στα ποσάδα παλινδρόμησης για τον έλεγχο ικανοποίησης των υποθέσεων για τα ποσάδα.

Η ανάλυση διακύμανσης κατά ένα παράγοντα ως ειδική περίπτωση του γενικού γραμμικού μοντέλου $Y = X\beta + \varepsilon$

Μοντέλο Ανάλυσης Διακύμανσης κατά ένα παράγοντα

$y_{ij} = \mu_i + \varepsilon_{ij} \iff y_{ij} = \underbrace{\mu + \alpha_i}_{b_i} + \varepsilon_{ij}, \quad i=1, \dots, I, \quad j=1, \dots, J_i$

$\tilde{Y} = \begin{pmatrix} y_{11} \\ y_{12} \\ \vdots \\ y_{1J_1} \\ y_{21} \\ y_{22} \\ \vdots \\ y_{2J_2} \\ \vdots \\ y_{I1} \\ y_{I2} \\ \vdots \\ y_{IJ_I} \end{pmatrix}$
 $N \times 1$

$X = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$
 $I \times N$

$\beta = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_I \end{pmatrix}$
 $I \times 1$

$$\underline{\varepsilon} = \begin{pmatrix} \varepsilon_{11} \\ \varepsilon_{12} \\ \varepsilon_{1j_1} \\ \varepsilon_{21} \\ \varepsilon_{22} \\ \vdots \\ \varepsilon_{2j_2} \\ \vdots \\ \varepsilon_{I1} \\ \varepsilon_{I2} \\ \vdots \\ \varepsilon_{Ij_I} \end{pmatrix}$$

$N \times 1$

$$\underline{Y} = \underline{b}X + \underline{\varepsilon} \Leftrightarrow \begin{cases} Y_{ij} = \mu_i + \varepsilon_{ij}, \text{ αν } b_i = \mu_i \\ Y_{ij} = \mu + a_i + \varepsilon_{ij}, \text{ αν } b_i = \mu + a_i \end{cases}$$

Άσκηση

Θεωρούμε το πολλαπλό ανεξάρτητο διακύβευσης κατείε ένα παραγοντα.

$Y_{ij} = \mu + a_i + \varepsilon_{ij} \quad i=1, \dots, I, \quad j=1, \dots, J_i$ με τα $\varepsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)$
 και ανεξάρτητα $i=1, \dots, I, \quad j=1, \dots, J_i$

a) $\text{VSD} \quad E(\hat{a}_i) = a_i$

b) $\text{VSD} \quad \text{oi } \varepsilon \sim N(\mu, a_i) \equiv \varepsilon \in T(\mu, a_i)$

Λύση

a. $\hat{a}_i = \bar{Y}_{i.} - \bar{Y}_{..}$

$$E(\hat{a}_i) = E(\bar{Y}_{i.} - \bar{Y}_{..}) = E(\bar{Y}_{i.}) - E(\bar{Y}_{..}) = E\left(\frac{1}{J_i} \sum_{j=1}^{J_i} Y_{ij}\right) - E\left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} Y_{ij}\right) =$$

$$= \frac{1}{J_i} \sum_{j=1}^{J_i} E(Y_{ij}) - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} E(Y_{ij}) = \frac{1}{J_i} \sum_{j=1}^{J_i} E(\mu + a_i + \varepsilon_{ij}) - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} E(\mu + a_i + \varepsilon_{ij})$$

$$\underline{E(\varepsilon_{ij}) = 0} \quad \frac{1}{J_i} \sum_{j=1}^{J_i} (\mu + a_i) - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (\mu + a_i) = \frac{1}{J_i} (J_i \mu + J_i a_i) - \frac{1}{N} (N\mu +$$

do you
 know end of

$$= \mu + a_i - \mu = a_i$$

6. Οι ΕΕΤ προκύπτουν από την ελαχιστοποίηση του $S = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} e^{\epsilon_{ij}} =$
 $= \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (Y_{ij} - \mu - a_i)^2$ ως προς μ και a_i , $i=1, \dots, I$ (1)

Οι ΕΜΠ προκύπτουν από τη μεγιστοποίηση της πιθανοφάνειας:

Πιθανοφάνεια \equiv Από κοινή κατανομή των δεδομένων $Y_{ij} = \prod_{i=1}^I \prod_{j=1}^{J_i} f_{Y_{ij}}(y_{ij}) \frac{\epsilon_{ij} \sim N(0, \sigma^2)}{Y_{ij} \sim N(\mu + a_i, \sigma^2)}$

Άρα η πιθανοφάνεια $L = \frac{1}{(6\sqrt{2\pi})^N} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (Y_{ij} - \mu - a_i)^2}$

Οι ΕΜΠ προκύπτουν από μεγιστοποίηση της L ως προς μ , a_i ή μεγιστοποίηση του $\log L$ ~~από~~

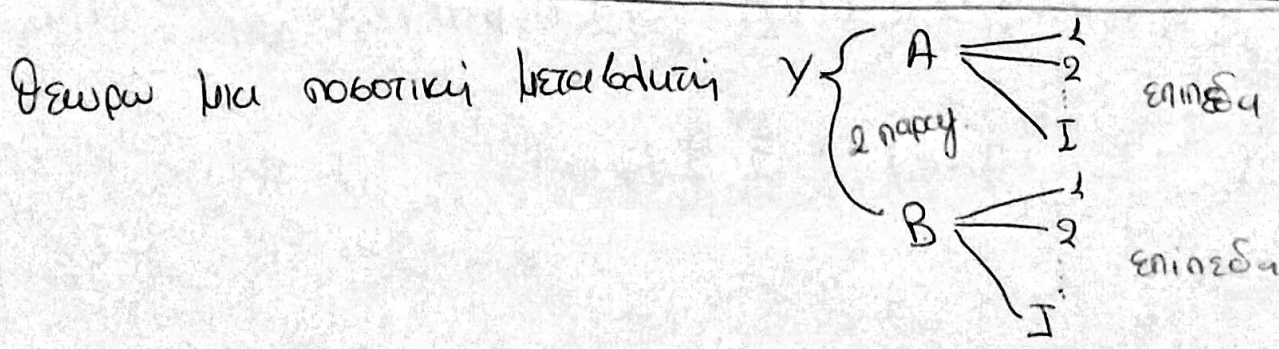
ή μεγιστοποίηση του $-N \log(6\sqrt{2\pi}) - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (Y_{ij} - \mu - a_i)^2$

ή μεγιστοποίηση του $-\sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (Y_{ij} - \mu - a_i)^2$

ή ελαχιστοποίηση ως προς μ και a_i $i=1, \dots, I$ του $\sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^{J_i} (Y_{ij} - \mu - a_i)^2$ (2)

Από (1), (2) οι ΕΕΤ $(\mu, a_i) \equiv$ ΕΜΠ (μ, a_i)

Μοντέλο Ανάδοσης Δικτύκωσης κατά δύο παρτίδες



Η ανάλυση διακύμανσης κατά 2 παράγοντες διερευνά την
 σχέση ανάμεσα σε μια ποσοτική μεταβλητή Y και σε 2 παράγοντες
 (ποιοτικές μεταβλητές) A, B που ο A εκφράζεται σε I -επίπεδα
 και ο B εκφράζεται σε J -επίπεδα.

Ενδιαφέρει ενδιαφέρον είναι ανίχνευση των επιπέδων των δύο
 παραγόντων που ασκούν ευμεγέθητε επίδραση στην εξαρτημένη
 μεταβλητή Y .

Παράγοντας A	Παράγοντας B				Σύνολο	
	1	2	...	J	$Y_{i.}$	$\bar{Y}_{i.}$
1	Y_{11}	Y_{12}	...	Y_{1J}	$Y_{1.}$	$\bar{Y}_{1.}$
2	Y_{21}	Y_{22}	...	Y_{2J}	$Y_{2.}$	$\bar{Y}_{2.}$
...						
\vdots						
I	Y_{I1}	Y_{I2}	...	Y_{IJ}	$Y_{I.}$	$\bar{Y}_{I.}$
Σύνολο	$Y_{.1}$	$Y_{.2}$...	$Y_{.J}$	$Y_{..}$	$\bar{Y}_{..}$
	$\bar{Y}_{.1}$	$\bar{Y}_{.2}$...	$\bar{Y}_{.J}$		$\bar{Y}_{..}$

Παρίστα μια κέρση
 τις Y υπό το επίπεδο
 i του A και j του B
 $\forall i=1, \dots, I, j=1, \dots, J$

Θεωρώ μια παρατήρηση ανά επίπεδο συνδυά για παρατήρηση
 ανά δοκιμασία. Περισσότερες παρατηρήσεις ανά δοκιμασία οδηγούν
 σε μοντέλα με αλληλεπίδραση.

$$Y_{i.} = \sum_{j=1}^J Y_{ij} \quad , \quad \bar{Y}_{i.} = \frac{1}{J} \sum_{j=1}^J Y_{ij}$$

$$Y_{.j} = \sum_{i=1}^I Y_{ij} \quad , \quad \bar{Y}_{.j} = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^I Y_{ij}$$

$$Y_{..} = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J Y_{ij} = \sum_{i=1}^I Y_{i.} = \sum_{j=1}^J Y_{.j}$$

$$\bar{Y}_{..} = \frac{1}{IJ} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J Y_{ij} =$$

$$= \frac{1}{I} \sum_{i=1}^I \bar{Y}_{i.} = \frac{1}{J} \sum_{j=1}^J \bar{Y}_{.j}$$

↑ Γενικός Διηλεκτικός Μέσος

Μοντέλο

επαρτήσεις μοντέλου

$$Y_{ij} = \mu + \alpha_i + \beta_j + \epsilon_{ij}$$

$i=1, \dots, I$
 $j=1, \dots, J$

↑
 παρατήρηση
 της εξαρτ.
 μεταβ. Y

↑
 Ατομική επίδραση
 στην Y του i-επιπέδου
 του παράγοντα A

↑
 Ατομική επίδραση
 στην Y του j-επιπέδου
 του B

↑
 κοινή επίδραση στην Y
 όλων των επιπέδων των
 2 παραγόντων

Επιθυμητές Ελαχίστων τετραγώνων του μοντέλου

Προέρχονται από την ελαχιστοποίηση $S = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J \epsilon_{ij}^2 = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J (Y_{ij} - \mu - \alpha_i - \beta_j)^2$

$$\frac{\partial S}{\partial \mu} = 0, \quad \frac{\partial S}{\partial \alpha_i} = 0 \quad i=1, \dots, I, \quad \frac{\partial S}{\partial \beta_j} = 0 \quad j=1, \dots, J$$

Σύστημα
 κανονικών
 εξισώσεων

$$\begin{cases} I\mu + \sum_{i=1}^I \alpha_i + \sum_{j=1}^J \beta_j = Y_{..} \\ I\mu + \sum_{i=1}^I \alpha_i + \sum_{j=1}^J \beta_j = Y_{i.}, \quad i=1, \dots, I \\ I\mu + \sum_{i=1}^I \alpha_i + \sum_{j=1}^J \beta_j = Y_{.j}, \quad j=1, \dots, J \end{cases}$$

\neq μοναδική λύση. Για να
 των πετύχω κατασκευή
 στην υιοθέτηση
πλευρικών συνθηκών

Διαφοδικά ένας εκτιμητής της μ πρέπει να είναι $\bar{Y}_{..}$.

Πρέπει $\sum_{i=1}^I \alpha_i = \sum_{j=1}^J \beta_j = 0$

Αυ υιοθετώ ως πλευρικές συνθήκες ως $\sum_{i=1}^I \alpha_i = \sum_{j=1}^J \beta_j = 0$

Τότε οι μοναδικές λύσεις του συστήματος των κανονικών εξισώσεων

είναι $\hat{\mu} = \bar{Y}_{..}$, $\hat{\alpha}_i = Y_{i.} - \bar{Y}_{..}$, $i=1, \dots, I$

$\hat{\beta}_j = Y_{.j} - \bar{Y}_{..}$, $j=1, \dots, J$